YASKAWA

安川变频器 GA501
通信协议 EtherNet/IP
使用补充说明资料

概要

本补充说明资料对因 GA501 的软件版本升级为 S8212（EtherNet/IP:Ver3005）※1 而新增的功能进行补充说明，以帮助客户正确使用这些功能。请一并阅读随产品同箱包装的《快速使用指南》(TOCPC7106174G)以及本公司官方网站公开的《GA501 EtherNet/IP 技术手册》（SICPC7106174S）。此外，请在充分理解产品相关安全信息和注意事项的基础上再操作使用本产品。

※1 GA501 拥有产品本身的通信软件版本和每个通信协议的软件版本。请根据购入产品的包装箱上的 COM.PRG 确认产品本身的软件版本。要确认 Ethernet/IP 的软件版本时，请启用 Ethernet/IP 通信协议后，通过 U6-97[OPT SPARE 4]参数确认。

补充说明内容

本补充说明资料对以下发生变更的功能进行说明。

1. 变更 Ethernet/IP 通信时电机速度的监视参数

资料编号：EZZ025021 (0)
2025 年 12 月编制

1.变更 Ethernet/IP 通信时电机速度的监视参数

已更改分配给以下装配对象实例的‘Speed Actual, Motor Speed’的引用条件，并在 A1-02[控制模式选择] = 6[PM用无PG高级矢量控制] 时，监视由 U1-05[电机速度]计算出的值。

实例	字	内容	说明
70	1	Speed Actual	监视变频器控制的电机速度。 速度监视数据: 电机速度 x 2^{SS} (SS: Speed scale) 范围: 0 - FFFF (Hex.) 例) U1-05[电机速度]为1024时(速度比例=2) 速度监视数据 = 1024 x 2^{2} = 4096 = 1000 (Hex.) 单位因o1-03的设定值而异。 （注） **软件版本PRG: 3005或更高版本时，如果设定A1-02=0、5[无PG V/f控制、PM用无PG矢量控制]，则会监视U1-02[输出频率]。**软件版本PRG: 3004或更低版本时，如果设定A1-02=0、5、6[无PG V/f控制、PM用无PG矢量控制、PM用无PG高级矢量控制]，则会监视U1-02[输出频率]。使用U6-97 [OPT SPARE 4] 可查看EtherNet/IP的软件版本。
71	1		
72	1		
73	1		
151	1	Motor Speed	监视U1-05[电机速度]。 单位因o1-03的设定值而异。 不会影响速度比例SS。 （注） **软件版本PRG: 3005或更高版本时，如果设定A1-02=0、5[无PG V/f控制、PM用无PG矢量控制]，则会监视U1-02[输出频率]。**软件版本PRG: 3004或更低版本时，如果设定A1-02=0、5、6[无PG V/f控制、PM用无PG矢量控制、PM用无PG高级矢量控制]，则会监视U1-02[输出频率]。使用U6-97 [OPT SPARE 4] 可查看EtherNet/IP的软件版本。
155	1		
166	1		
167	1		
168	1		
169	1		
170	1		